

UNIVERSIDAD DE ALMERÍA**Investigadores de la UAL aplican la automática y la robótica a la agricultura bajo plástico**

La Universidad de Almería publica un estudio que analiza la influencia de las variables climatológicas en los invernaderos

Anuncios Goooooogle

Lectores huella dactilar

Lectores, terminales huella digital Control de Accesos, Biometría, ID

www.kimaldi.com

Investigadores de la Universidad de Almería han editado una publicación dirigida al sector de la agricultura para facilitar una mayor implantación de la automática y la robótica para los cultivos en invernadero. Francisco Rodríguez Díaz y Manuel Berenguel Soria pretenden con el estudio "Control y robótica en agricultura" destacar el control de las variables climáticas en un invernadero, la automatización de la fertirrigación o la robotización de las tareas de fumigación y la recolección de productos hortícolas.

El texto se ha elaborado de forma que el lector no necesita una formación técnica muy específica en estos campos, ya que se basa en materias de cursos elementales sobre ingeniería. Se trata, por tanto, de una obra divulgativa que incluye numerosas referencias bibliográficas de trabajos de investigación para que los lectores que quieran profundizar en algunas materias tengan acceso a esa información.

"No es una publicación totalmente docente, ni teorizadora", ha explicado el profesor de la UAL perteneciente al departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática y uno de los autores del libro, Manuel Berenguel. Uno de los objetivos, según el propio Berenguel, ha sido "dar más versatilidad al texto" para ampliar su utilidad a diversos ámbitos. Además, ha explicado que es un "proyecto planteado desde hace mucho tiempo" en los que se cuentan los más recientes avances no sólo a nivel nacional sino internacional.

"Sirve para ver cómo se encuentra la situación y poder hacer pruebas sobre modelos", ha declarado Berenguel sobre la utilidad de la obra. Además, aporta numerosa información sobre los logros de automática y robótica en invernaderos, aunque es un libro que contiene en su mayoría fundamentos de modelados matemáticos.

12/09/2005